

	Позиционеры	Контроллер	Управляемых осей	Грузоподъемность на кисти (кг)	Собственная масса (кг)	Угол поворота [°]		Угловая скорость [°/sec]		J1 Момент (Крутящий/Изгиб) [Нм]/Инерция [кгм ²]	J2 Момент[Нм]/Инерция [кгм ²]
						J1	J2	J1	J2		
ПОЗИЦИОНЕРЫ	1-осевой, 300кг полезный груз	R-30/A	1	300	85	740	-	160	-	353/2450/230	-
	1-осевой, 1000кг полезный груз		1	1000	280	740	-	120	-	1568/20580/460	-
	2-осевой, 500кг полезный груз		2	500	295	270	480	120	190	1764/300	686/100



FANUC Robotics предлагает следующие модели позиционирующих устройств, которые могут применяться в при решении задач с использованием скоординированного движения (Coordinated Motion) робота и позиционера.

- 1-осевой, 300 кг полезный груз
- 1-осевой, 1000 кг полезный груз
- 2-осевой, 500 кг полезный груз

ПОЗИЦИОНЕРЫ ФАНУК – ЭТО ИДЕАЛЬНОЕ ДОПОЛНЕНИЕ К РОБОТАМ В КОМПОНОВКЕ СИСТЕМ, ТРЕБУЮЩИХ ВЫСОКОЙ ТОЧНОСТИ ПОЗИЦИОНИРОВАНИЯ ОБЪЕКТОВ, КОТОРЫХ МОЖНО ВНЕДРЯТЬ В ЛЮБОЙ РОБОТИЗИРОВАННЫЙ КОМПЛЕКС.

» ОСОБЕННОСТИ И ПРЕИМУЩЕСТВА

Позиционеры могут быть использованы в:

- Дуговой и точечной сварке
- Проклеивании и нанесении герметиков
- Нанесении покрытий
- Снятии заусенцев и шлифовке

БЫСТРАЯ УСТАНОВКА

- Все необходимое программное и аппаратное обеспечение позиционеров разработано и произведено FANUC, что обеспечивает быструю и легкую установку устройства.

ВЫСОКАЯ ГРУЗОПОДЪЕМНОСТЬ

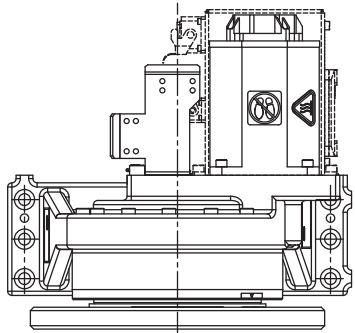
- Позиционеры FANUC могут перемещать тяжелые детали весом от 300 до 1000кг быстро и точно.

ПРЕКРАСНАЯ КООРДИНАЦИЯ С РОБОТАМИ FANUC

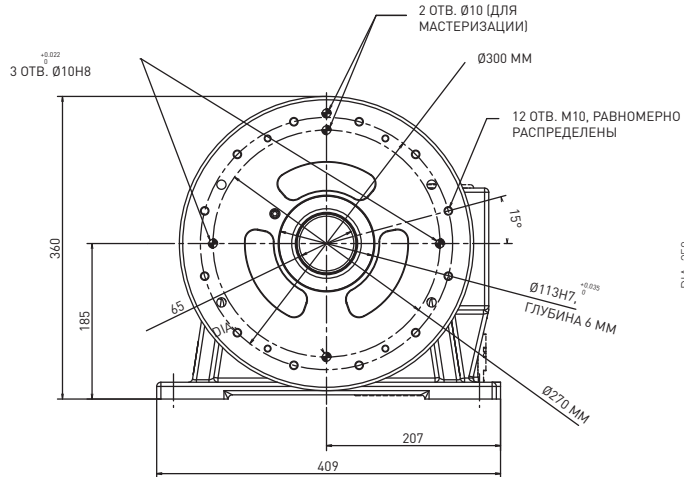
- Позиционеры могут поставляться в комплексе с любыми роботами ФАНУК.
- Высокие скоростные характеристики обеспечивают высокую точность скоординированного движения позиционера и робота. Это свойство очень важно для повышения качества и производительности.



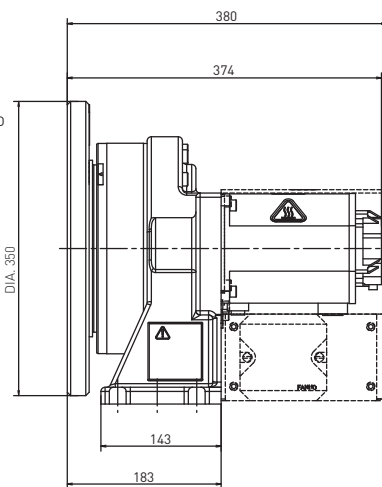
Вид сверху



Одноосевой позиционер (300 кг)

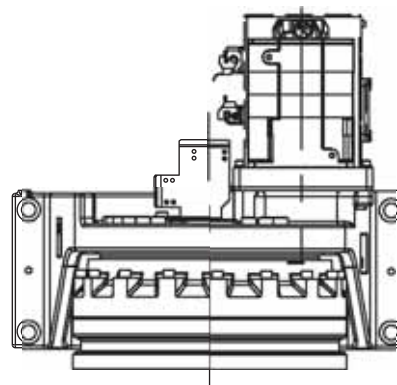


Вид спереди

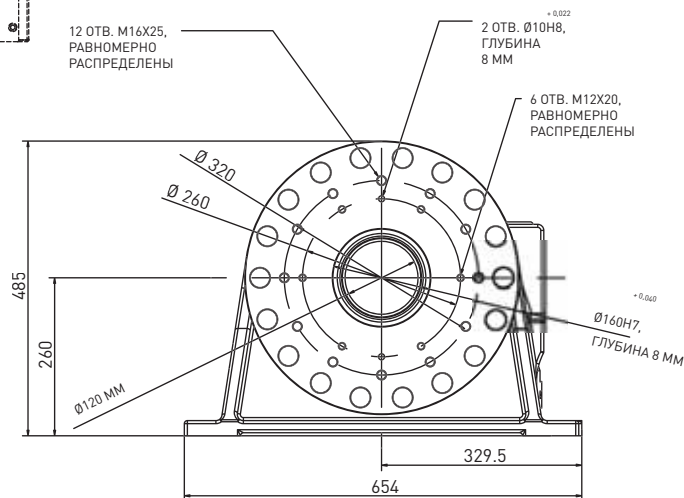


Вид сбоку

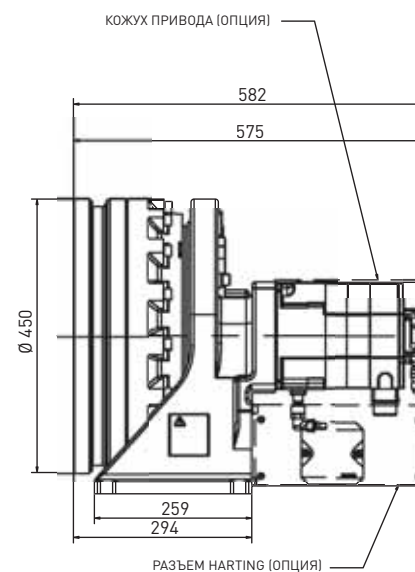
Вид сверху



Одноосевой позиционер (1000 кг)



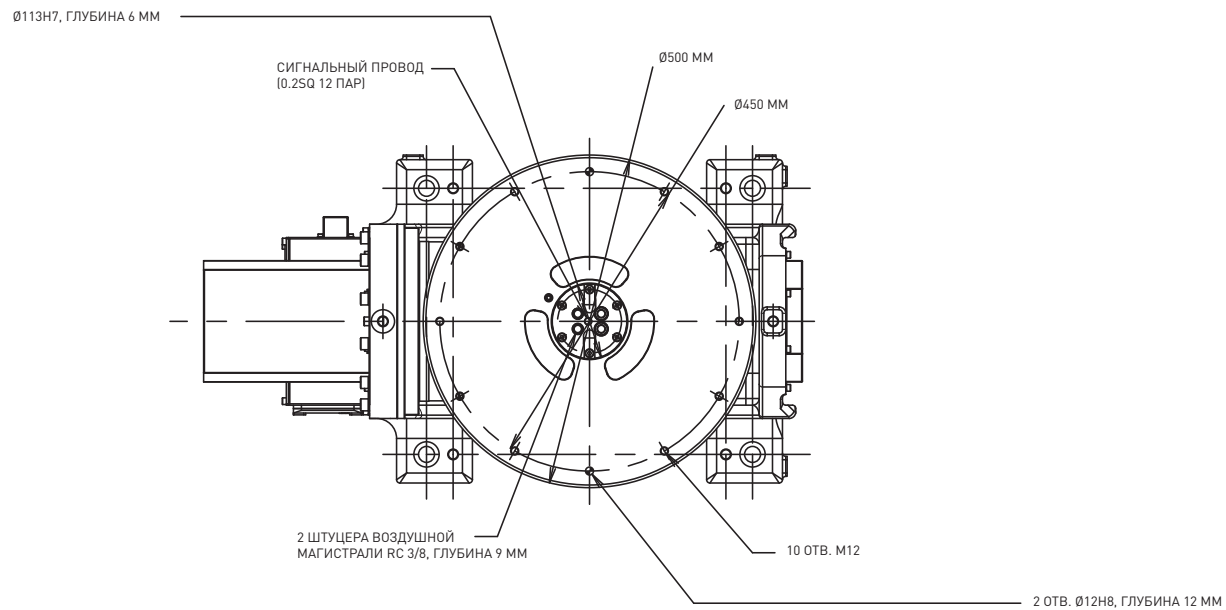
Вид спереди



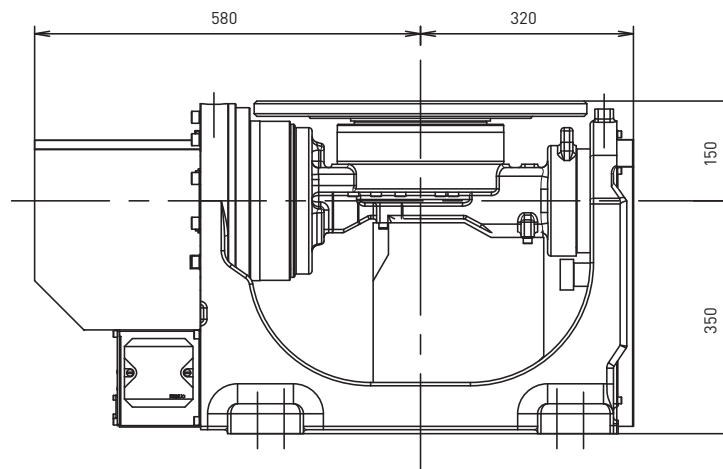
Вид сбоку

Двухосевой позиционер

Вид сверху



Вид спереди



Вид сбоку

